# 海底光無線ネットワークにおける リレー端末の最適配置

#### 井上 文彰<sup>†</sup>, 小玉 崇宏<sup>††</sup>, 木村 共孝<sup>†††</sup>

† 大阪大学 工学研究科
†† 香川大学 創造工学部
††† 同志社大学 理工学部

## 水中無線通信

● 従来,水中における無線データ伝送には<br />
音響通信<br />
を利用

✔ 優れた伝搬特性:数 km 先まで通信可能
 ★ 限定的な通信帯域:伝送レートは高々数百 kbps

● 高精細かつリアルタイムな海底環境観測への需要の高まり

◆ 高精細センサ群 (水中 LIDAR, ビデオカメラ)を海底に展開

例) 海溝・海底火山活動のリアルタイムモニタリング

● 高精細センサ群は大量のトラヒックを生成

▶ 音響通信に基づくシステムでは収容が非現実的

## 水中光無線通信

● 近年, 水中光無線通信 技術に関する研究開発が進展

✔ 広帯域通信: 数百 Mbps ~ 十 Gbps 程度に及ぶ伝送容量

×限定的な伝搬距離:

(i) 通信可能距離は高々数百メートル(ii) 通信距離によって伝送容量は大幅に変化

- 通信の長距離化には、リレー端末を用いた中継が必要
- 水中光無線通信を用いた海底モニタリングシステム

▶ 複数のリレー端末から成るネットワークの構築が不可欠

### 関連研究

水中光無線ネットワークに関する先行研究

大半は、比較的浅い海洋環境(水深1,000 m 未満)を想定[1]
 海底のセンサが生成した観測データを地上基地局へ配信
 二種類のリレー端末
 海底に固定されたリレー端末
 自律型無人潜水機(AUV: Autonomous Underwater Vehicle)
 鉛直上向きにデータをマルチホップ転送

[1] Z. Zeng et al. "A Survey of Underwater Optical Wireless Communications," IEEE Commun. Surv. Tutor. vol. 19, no. 1, pp. 204–238, 2017.

海底光無線ネットワーク

● 鉛直方向のネットワーク構成は、 深海環境の観測には不向き
 ◆ 深海から地上基地局までの長距離ネットワークが必要

◆ 極めて多数の中継 AUV の配備が不可欠

● 本研究では, <mark>深海環境</mark>からのデータ収集 (下図) を想定



#### ● 以降では、これを 海底光無線ネットワーク と呼ぶ

### 本研究の動機

リレー端末配置 は海底光無線ネットワークの性能に大きく影響
 ● 光無線信号の信号対雑音比 (SNR: Signal-to-Noise Ratio)

距離 d について、 $d^{-\alpha}e^{-Kd}$  に比例して減衰 ( $K > 0, \alpha > 0$  はパラメータ)

➡ 距離 *d* が大きくなるにつれて 伝送路容量は急激に減少

● 一方,シンク端末付近のリンクには 中継トラヒックが集中

◆ 各リンクの伝送路容量が等しい場合, ボトルネックとなる

● シンクに近いほどリレー端末間隔を短くするのが合理的

本研究の概要

<mark>1次元</mark>海底光無線ネットワークにおけるリレー端末の最適配置を考察

● リレー端末の 最適配置問題を定式化

- ◆ システムを待ち行列ネットワークとしてモデル化
   ◆ 内内伝述の見た化た日的トナス目流化問題を満入
- ◆ 安定領域の最大化を目的とする最適化問題を導入
- 最適配置問題に対する 大域的最適化法 を考察
  - ◆ 後述するように、この問題は 非凸制約 を有する

▶ 大域的最適化は一般には容易でない

◆ **1次元ネットワーク**では大域的最適解が求まることを証明

● さらに、数値例を通じて最適解の有用性を示す

## 最適配置問題の定式化

モデル (1)

● 1 台のシンク端末 と, <u>N 台のリレー端末</u>が存在

◆ 𝒩 := {1,2,...,N}: リレー端末の集合 ◆ シンク端末を 0 番目の端末 と呼ぶ

◆ 0 ≤ 
$$x_n \le x_{n+1}$$
  
◆ シンク端末の位置を  $x_0 = 0$  とする

● 長さ L の領域 ℒ := [0,L) をリレー端末が被覆 ➡ x<sub>N</sub> = L とする



モデル (2)

● データパケットの発生時点は 一般の定常点過程 に従う

◆ 発生位置は *L* = [0, L) 上で一様に分布

● 各パケットは 発生位置から最も近い端末 に伝送される

◆ *n* 番目の端末の被覆範囲 *C<sub>n</sub>* := [*a<sub>n</sub>*,*b<sub>n</sub>*)

$$a_0 = 0,$$
  $a_n = \frac{x_{n-1} + x_n}{2},$   $n = 1, 2, ..., N$   
 $b_N = x_N,$   $b_n = a_{n+1},$   $n = 0, 1, ..., N - 1$ 

N=4 の例



モデル (3)

● このとき,システムは G/G/1 待ち行列ネットワークで表現される



◆ λ: 単位時間当たりのパケットの発生数

◆ |*C<sub>n</sub>*|: 端末 *n* の被覆領域長 (= *b<sub>n</sub>*−*a<sub>n</sub>*)

B: パケットの平均データサイズ

*ρ<sub>n</sub>*: リレー端末 *n* への外部到着のトラヒック強度

$$\rho_n := \frac{\lambda |C_n|}{L} \cdot B$$

安定条件



*ρ<sub>n</sub>*: リレー端末 *n* への外部到着のトラヒック強度

$$\rho_n := \frac{\lambda |C_n|}{L} \cdot B = \frac{\lambda B}{L} \cdot |C_n| = q \cdot |C_n|$$

● *q*:領域長で正規化された,単位時間当たり発生データ量

● このシステムの安定条件は次式で与えられる

$$\sum_{n=i}^{N} \rho_n < R(x_i - x_{i-1}), \quad i = 1, 2, \dots, N$$

*R*(*d*): 端末間距離 *d* における伝送路容量

## 伝送路容量 R(d)

● SNR(*d*): 端末間距離 *d* における SNR

SNR(*d*) =  $\frac{Ae^{-Kd}}{(\epsilon+d)^{\alpha}}$  K>0,  $\alpha > 0$ ,  $\epsilon > 0$  はパラメータ

● このとき, 伝送路容量 R(d) は次式で与えられる

 $R(d) = W\log(1 + \text{SNR}(d))$ 

● しかし, 以下では *R*(*d*) に具体的な関数形を仮定しない

◆ 代わりに, *R*(*d*)の性質として次の仮定のみを置く

(i) 狭義単調減少 (ii) 連続的微分可能かつ凸関数 (iii)  $\lim_{d \to \infty} R(d) = 0$ 

## システムの安定領域

q: 領域長で正規化された, 単位時間当たり発生データ量

 $d_i$ : 端末 *i* と *i* + 1 の間隔 (=  $x_{i+1} - x_i$ )

● システムの安定条件

$$\frac{qd_i}{2} + q \sum_{n=i+1}^{N} d_n < R(d_i), \quad i = 1, 2, \dots, N$$

上式を満たす *q*の上限値 が安定領域の大きさを決める

$$q_{\sup}(d) := \max\left\{q \in \mathbb{R}^+ \mid \sum_{n=i}^N \frac{qd_i}{2} + q \sum_{n=i+1}^N d_n \le R(d_i), i \in \mathcal{N}\right\}$$

最適配置問題

● 安定領域の最大化を目的とするリレー端末配置問題

 $\underset{q \in \mathbb{R}, d \in \mathbb{R}^{N}}{\text{maximize } q}$ 

s.t. 
$$R(d_i) - \frac{qd_i}{2} - \sum_{n=i+1}^N qd_n \ge 0, \ i \in \{1, 2, \dots, N\}$$
  
 $q \ge 0, \ \sum_{i=1}^N d_i = L, \ d_i \ge 0, \ i \in \{1, 2, \dots, N\}$ 

- 各 q で実行可能領域は 凸集合の補集合 となる
  - ▶ この問題は 逆凸計画問題 に属する
- 逆凸計画問題の大域的最適化は一般には容易でない
- この問題特有の構造を利用すると、大域的最適解が求まる

# 大域的最適化法

## 部分問題の導入

 $\underset{q \in \mathbb{R}, d \in \mathbb{R}^{N}}{\text{maximize } q}$ 

s.t. 
$$R(d_i) - \frac{qd_i}{2} - \sum_{n=i+1}^N qd_n \ge 0, \ i \in \{1, 2, \dots, N\}$$
  
 $q \ge 0, \ \sum_{i=1}^N d_i = L, \ d_i \ge 0, \ i \in \{1, 2, \dots, N\}$ 

$$\begin{array}{l} \underset{d \in \mathbb{R}^{N}}{\text{maximize}} \quad \sum_{n=1}^{N} d_{n} \\ \text{s.t. } R(d_{i}) - \frac{qd_{i}}{2} - \sum_{n=i+1}^{N} qd_{n} \geq 0, \ d_{i} \geq 0, \ i \in \{1, 2, \dots, N\} \end{array}$$

◆ 固定された q に対し, 被覆領域長を最大化

## 部分問題と原問題の関係

 $d_q^*: 部分問題 (S_q) の最適解, x_q^*: (S_q) の最適値 (= d_q^* の要素和)$ 元の最適配置問題の最適値を  $q_{\sup}^*$  とすると、以下が成立
(a)  $x_q^*$  は q に関して連続かつ狭義単調減少であり,  $\lim_{q \to 0^+} x_{q,N} = \infty, \quad \lim_{q \to \infty} x_{q,N} = 0$ 

(b) 原問題の最適値  $q_{\sup}^*$  は次式で特徴付けられる.  $x_{q,N}^* > L \Leftrightarrow q < q_{\sup}^*$ ,  $x_{q,N}^* < L \Leftrightarrow q > q_{\sup}^*$ ,  $x_{q,N}^* = L \Leftrightarrow q = q_{\sup}^*$ 

さらに 
$$(q_{\sup}^*, d_{q_{\sup}^*}^*)$$
 は原問題の大域的最適解 となる

▶ <u>原問題の最適解は、部分問題を繰り返し解くことで求まる</u>

## 部分問題の最適解

部分問題  $S_q$  の最適解は下記で 陽に求められる

• 
$$g_q(x) := \frac{R(x)}{q} - \frac{x}{2}$$
 とおく  
(i)  $g_q^{-1}(0) \ge g_q(0)$ のとき、  
 $d = (0, 0, \dots, 0, g_q^{-1}(0))^\top$ は ( $S_q$ )の大域的最適解

(ii) 
$$g_q^{-1}(0) < g_q(0)$$
 とき、  
 $\boldsymbol{d} = (d_1^*, d_2^*, \dots, d_N^*)^\top$  は  $(S_q)$ の大域的最適解  
ただし、 $d_N^* = g_q^{-1}(0)$ 、 $d_i^* = g_q^{-1} \left(\sum_{n=i+1}^N d_n^*\right)$ 、 $i = 1, 2, \dots, N-1$ 



モデルパラメータ

#### ● 伝送容量関数 *R*(*d*)

 $R(d) = W\log(1 + \text{SNR}(d))$ 

$$SNR(d) = \frac{P_t D^2 \cos \varphi}{4(\tan^2 \theta) P_n} \cdot \frac{e^{-Kr}}{(\epsilon + r)^2}$$

● 波長による減衰係数 K の違いを考慮

記号	単位	值
Pt	W	0.5
P <sub>n</sub>	W	$2 \times 10^{-6}$
D	m	0.2
$\varphi$	度	10
$\theta$	度	10
W	Hz	$5 \times 10^{8}$
		赤色光: 3×10 <sup>-1</sup>
K	1/m	緑色光: 7×10 <sup>-2</sup>
		青色光: 2×10 <sup>-2</sup>
e	m	1

リレー端末数が  $q_{sup}^*$  に与える影響

#### $q_{sup}^*$ : 最大スループットを領域長で正規化した量



## 固定配置と最適配置の性能比較

 $q_{sup}^{const}$ : 固定間隔配置における  $q_{sup}$ 



## 最適配置間隔 (緑色光)

#### 緑色光の場合における最適配置間隔



### まとめ

- 海底光無線ネットワークにおけるリレー端末配置を考察
- 1 次元のリレー端末配置問題を定式化して解析
  - ◆ 待ち行列ネットワークとしてモデル化
  - ◆ 安定領域の最大化を目的とする最適化問題を考察
  - ◆ 大域的最適解を得る手法を導出
- 論文中ではさらに、大域的最適解の性質を議論
  - ◆ 最適配置間隔では、末端からシンク端末に向けて 指数関数よりも急激に配置間隔が減衰
- 2次元ネットワークへの拡張は今後の課題